

19 abril 2018.

ROTACIONES

→ Forma Cuadrática.

\mathbb{R}^2 : CÓNICAS.

Def. 1 Una **ECUACIÓN CUADRÁTICA** con 2 variables sin términos lineales es una ecuación de la forma:

$$Ax^2 + Bxy + Cy^2 = D$$

donde $|A| + |B| + |C| \neq 0$; Es decir, por lo menos uno de los números $A, B, C \neq 0$.

Def. 2 Una **FORMA CUADRÁTICA** con 2 variables es una expresión de la forma:

$$F(x, y) = Ax^2 + Bxy + Cy^2 = A\vec{v} \cdot \vec{v}$$

donde $|A| + |B| + |C| \neq 0$.

MATRIZ

$$A = \begin{bmatrix} a & b/2 \\ b/2 & c \end{bmatrix}$$

$$A=1 \quad B=-4 \quad C=3 \\ x^2 - 4xy + 3y^2 = 6.$$

Ejemplo: $\begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 3 \end{bmatrix} \rightarrow$ Matriz simétrica

$$F(x, y) = A\vec{v} \cdot \vec{v} = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = 6$$

$$= x^2 - 4xy + 3y^2 = 6$$

ÁLGEBRA LINEAL

R_1 = Sea A una matriz real de $n \times n$. Entonces A es diagonalizable (matriz diagonal) ortogonalmente (matriz ortogonal) $\iff A$ es simétrica.

CONSECUENCIA: \exists Q ^{matriz ortogonal} tal que $Q^t A Q = D$

donde

$$D = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2)$$

donde λ_1 y λ_2 son los valores característicos de A .

Características de Q (Matriz Real y Ortogonal)

1) $Q^t = Q^{-1}$

2) $\det Q = \pm 1$

3) $Q = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\text{sen } \theta \\ \text{sen } \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$ con $\theta \in (0, 2\pi)$

4) $Q = \mathcal{R} = \begin{bmatrix} \underline{u}_1 & \underline{u}_2 \end{bmatrix}$

\swarrow
valores característicos (unitarios)

$$\exists Q, Q^t = Q^{-1}$$

Multiplicando Q por la izquierda:

$$\boxed{Q} \boxed{Q^t} A Q = \boxed{Q} D$$

I = matriz identidad.

$$I A Q = Q D$$

$$\boxed{A Q = Q D} \rightarrow \text{Transformación de semejanza.}$$

Multiplicación de $\boxed{Q^t = Q^{-1}}$ por la derecha.

$$A \boxed{Q Q^{-1}} = Q D \boxed{Q^{-1}}$$

$I =$ matriz identidad.

$$\boxed{A = Q D Q^{-1}}$$

TEOREMA DE LOS EJES PRINCIPALES:

Sea $ax^2 + bxy + cy^2 = d$ una ecuación cuadrática en las variables xy , entonces existe un sólo número $\theta \in [0, 2\pi]$ tal que la ecuación se puede escribir en la forma:

$$a'x'^2 + c'y'^2 = d$$

donde x', y' son los ejes que se obtienen al rotar los ejes x, y un θ en sentido antihorario.

Por otra parte, los números a' y c' son los valores característicos de la matriz $A = \begin{pmatrix} a & b/2 \\ b/2 & c \end{pmatrix}$.

Los ejes x', y' reciben el nombre de de la gráfica de la ecuación cuadrática.

EJES PRINCIPALES

↑
Vectores
Característicos
Unitarios.

19. abril. 2018.

R₂: Problema de Valores y Vectores Característicos.

"EIGEN valores/vectores"

$$A\vec{v} = \lambda\vec{v}$$

$$A\vec{v} - \lambda\vec{v} = \vec{0}$$

$$[A - \lambda]\vec{v} = \vec{0}$$

↳ Para poderlo resolver se multiplica λ por matriz identidad.

$$\underbrace{[A - I\lambda]}_B \vec{v} = \vec{0}$$

$$B\vec{v} = \vec{0}$$

SISTEMA LINEAL HOMOGÉNEO

Solución trivial $\Rightarrow \det B \neq 0$

Conjunto infinito de soluciones $\Rightarrow \det B = 0$

obtenemos

$$\therefore \boxed{|A - \lambda I| = 0}$$

Polinomio característico \Rightarrow y después valores característicos.

Aplicando al ejemplo:

$$\left| \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 3 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{bmatrix} \right| = 0$$

$$\left| \begin{array}{cc} 1-\lambda & -2 \\ -2 & 3-\lambda \end{array} \right| = 0$$

$$(1-\lambda)(3-\lambda) - 4 = 0$$

$$3 - \lambda - 3\lambda + \lambda^2 - 4 = 0$$

$$\boxed{\lambda^2 - 4\lambda - 1 = 0}$$

Polinomio característico.

Para obtener los valores característicos, debemos obtener las raíces del polinomio:

$$\frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} = \frac{4 \pm \sqrt{(-4)^2 - 4(1)(-1)}}{2(1)}$$

$$= \frac{4 \pm \sqrt{16 + 4}}{2}$$

$$= \frac{4 \pm \sqrt{20}}{2}$$

$$= \frac{4 \pm \sqrt{2^2 \cdot 5}}{2}$$

$$= \frac{4 \pm 2\sqrt{5}}{2}$$

$$= 2 \pm \sqrt{5}$$

$$\begin{cases} \lambda_1 = 2 + \sqrt{5} \\ \lambda_2 = 2 - \sqrt{5} \end{cases}$$

$$\therefore D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 + \sqrt{5} & 0 \\ 0 & 2 - \sqrt{5} \end{bmatrix}$$

Por el Teorema de los Ejes Principales: $a'x'^2 + b'y'^2 = d$

$$(2 + \sqrt{5})x'^2 + [2 - \sqrt{5}]y'^2 = 6.$$

$$\frac{x'^2}{\frac{6}{2 + \sqrt{5}}} + \frac{y'^2}{\frac{6}{2 - \sqrt{5}}} = 6.$$

$$\frac{x'^2}{\frac{6}{2 + \sqrt{5}}} + \frac{y'^2}{\frac{6}{2 - \sqrt{5}}} = 6 \Rightarrow \boxed{\frac{x'^2}{\frac{6}{2 - \sqrt{5}}} - \frac{y'^2}{\frac{6}{\sqrt{5} + 2}} = 6}$$

HIPÉRBOLA.

NOTAS:

- El teorema de los Ejes Principales se puede emplear para identificar 3 secciones cónicas:
 - circunferencia
 - elipse
 - hipérbola.
- Para los demás casos se justifica por el siguiente teorema:

TEOREMA → Sea $A = \begin{pmatrix} a & b/2 \\ b/2 & c \end{pmatrix}$ entonces la ecuación cuadrática: $ax^2 + bxy + cy^2 = d$; $d \neq 0$, es la ecuación de:

1. Una HIPÉRBOLA si $\det A < 0$.
2. Una elipse, circunferencia, o sección cónica degenerada si $\det A > 0$
3. Un par de líneas o una sección cónica degenerada si $\det A = 0$.

Si $d=0$, entonces la ecuación cuadrática es la de 2 líneas rectas si $\det A \neq 0$ y es la ecuación de 1 sola recta si $\det A = 0$.

EJEMPLO → Halle la rotación de ejes que reduzca la ecuación:

$$5x^2 + 8xy + 5y^2 + 4xz + 4yz + 2z^2 = 100$$

$$Ax^2 + By^2 + Cz^2 + 2Dxy + 2Exz + 2Fyz = J$$

$$\begin{pmatrix} x & y & z \end{pmatrix} \begin{bmatrix} A & D & E \\ D & B & F \\ E & F & C \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = J \quad \rightarrow \quad A = \begin{bmatrix} 5 & 4 & 2 \\ 4 & 5 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \end{bmatrix} \rightarrow \text{matriz simétrica.}$$

$$\begin{array}{lll} 2D=8 & 2E=4 & 2F=4 \\ D=4 & E=2 & F=2 \end{array}$$

$$P(\lambda) = |A - \lambda I| = 0$$

$$= \begin{vmatrix} 5-\lambda & 4 & 2 \\ 4 & 5-\lambda & 2 \\ 2 & 2 & 2-\lambda \end{vmatrix} = 0$$

$$= (5-\lambda) \begin{vmatrix} 5-\lambda & 2 \\ 2 & 2-\lambda \end{vmatrix} - 4 \begin{vmatrix} 4 & 2 \\ 2 & 2-\lambda \end{vmatrix} + 2 \begin{vmatrix} 4 & 5-\lambda \\ 2 & 2 \end{vmatrix}$$

$$= (5-\lambda) \left[(5-\lambda)(2-\lambda) - 4 \right] - 4 \left[4(2-\lambda) - 4 \right] + 2 \left[8 - (5-\lambda)(2) \right]$$

$$= (5-\lambda) \left[\lambda^2 - 7\lambda + 6 \right] - 4 \left[-4\lambda + 4 \right] + 2 \left[2\lambda - 2 \right]$$

$$= 5\lambda^2 - 35\lambda + 30 - \lambda^3 + 7\lambda^2 - 6\lambda + 16\lambda - 16 + 4\lambda - 4$$

$$= -\lambda^3 + 12\lambda^2 - 21\lambda + 10 = 0$$